DSCAR agrotechnology & industrial solutions

SISTEMA POWERCAN 4.0







SISTEMA POWERCAN 4.0

Il sistema PowerCAN 4.0 si applica a diversi tipi di macchine industriali e attrezzi agricoli e consente la registrazione ed il controllo dei dati di processo mediante la gestione di sensori digitali e/o analogici già presenti sul mezzo o appositamente installati e l'interfacciamento con altri dispositivi in grado di fornire informazioni per rispondere ai più moderni parametri tecnologici secondo il modello "Industria 4.0".

A bordo macchina viene installato un Device denominato PowerCAN così caratterizzato:

- 1. Alimentazione 9 ÷ 32 Vdc
- **2.** Gestione di 2 IO standard + 2 IO opzionali
- Gestione di 1 porta CAN per collegarsi al connettore diagnostico J1939-13 (Deutsch HD10 - 9 - 1939) per recuperare le informazioni dei PGN standard quali:
- O Giri motore (PGN 61444)
- O Consumi motore (PGN 65266)
- O Velocità d'avanzamento (PGN 65265)
- O Posizione sollevatore (PGN 65093)
- O Velocità rotazione presa di forza (PGN 65091)
- Gestione di una porta Bluetooth per l'invio delle informazioni recuperate dai sensori e dalla porta CAN ad uno smartphone Android, con integrato localizzatore satellitare GPS e SIM dati sul quale è installata l'app che permette di collegarsi via GPRS alla Piattaforma Web per lo scambio di dati e visualizzare la velocità, km percorsi, cicli di lavoro, tempo di lavoro. ecc.





PIATTAFORMA

Una volta inserite le credenziali create durante la fase di registrazione, si accederà alla pagina iniziale:

	1.		e			
	Az. Agr. Fratelli Pagani		Dumper Valzefii B8123	100+ ± 🖰 i		
USCAR (Centralina 📑	Posizione				
ogrotecnnology & industrial talutions	Accesa		5	3		
Normalanti y marri Timulto direti non repen: Primilito direti non repen:	Ultima Attività	1				
Parola d'ordine 👟	10:34:00 06/01/2022					
Password dimenticata?	Messaggio Ortice di Lanse - Operatore: Mario - Oliente Claudio - Ultimo traspo Hereso Ortine Lanse 1	ta	Tabella Ordini di Lavoro O Bestirare utilizzo zine Teresture di Maneso Orden el Lavoro Teresture di Maneso Orden el Lavoro	Desertation Office di Lavere		
Acced	6	trentis most	2022-01-06 4122306 10.523 9 10.523			
		<u>7</u>	10.31.86 Nors per page 31 +	ء از ک کا فائید-د		

Nella pagina iniziale sono presenti le seguenti informazioni:

1. Nome del cliente;



- **3.** Stato della centralina;
- **4.** Data e ora ultima attività/trasmissione;
- **5.** Posizione attuale o ultima posizione trasmessa della centralina:
 - O BLU segnale GPS attivo
 - O ROSSO segnale GPS NON attivo
- **5.** Finestra trasmissione "Ordini di Lavoro";
- **7.** Tabella "Ordini di Lavoro" con Numero, Stato e Descrizione Ordine.



PAGINA "PERCORSO"

Cliccando sul marcatore della posizione si accede alla pagina "Percorso" in cui è possibile tracciare il percorso svolto dal mezzo in un determinato periodo di tempo.



IL "MESSAGGIO ORDINE DI LAVORO"

Nel campo "Messaggio Ordine di Lavoro" della schermata principale, è possibile inserire l'ordine di lavoro che verrà trasmesso al Device dopo l'invio.



LA "TABELLA TELEMETRIE"

Cliccando sulle icone presenti nella sezione "Tabella Ordini di Lavoro" è possibile:



1. Selezionare il periodo (orologio);



2. Inserire una chiave di ricerca (lente);

3. Esportare i dati (foglio);

4. Espandere a tutto schermo la cartella (quadrato).



ORE SENSORE CICLO LAVORO ATTIVO;

Az. Agr. Fratelli Pagani > Telema	etria		Dumper Valzelli BB123CC	• ± 😝 👘 👘
Centralina →	40 48	Grafico Velocità © Realtime - ultimo 2 ore		< ₿ 3
Accesa	24 s6 16 elocità 64	60 km/h	hh	L L L
Ultima Attività	8 km/h 72			
11:46:14 06/01/2022	0283	- Velocità	10.20 10.30 10.40 10.50 1	1.00 11:10 11:20 11:30 11:40 min max avg 11.2 km/h 75 km/h 29.5 km/h
Ore Lavoro Veicolo →	Contachilometri →	Stato Cassone \Rightarrow	N Ribaltamenti →	Ore Lavoro Attrezzo →
38.1	1020	ON	484	7.2
Grafico Velocità GPS O Realtime - ultimo 2 ore 1 km/h				B C
1 km/s				
0 km/h				
0 km/h				
- 1 km/h 09 50 10:00 10:10	1020 1030 1040	1050 31:00	11:10 11:20	11:30 11:40 min max avig 0 km/h 0 km/h 0 km/h Powered by Thingsboard v 3.3.3PAAS-RC1



LA "TABELLA TELEMETRIE"

Nella tabella delle telemetrie dove sono visualizzati tutti i dati registrati nel cloud.

0	Az. Agr. Fratelli P	Pagani > Tabella Tel	emetrie			
Tabella Teler	netrie ultimo ora					
Timestamn I.	Numero Ordine di Lavoro	Stato Ordine di Lavoro	Descrizione Messanzio Ordine di Lavoro	Stato Contralina	km	km
11:00:19	Municio ofunic di Edvoro	State State at 201010	peachizone measaggio oranie ar caroro	Sidto ocnitalita	6111	- NITE
2022-01-06	1					14.
2022-01-06 10:59:20	1					14.
2022-01-06 10:59:15	1					15.
2022-01-06 10:58:19	1					16.
2022-01-06 10:58:14	1					17.
2022-01-06 10:57:44	1				999	
2022-01-06 10:57:39	1					
2022-01-06 10:57:29	1					
2022-01-06 10:57:19	1					17.
2022-01-06 10:57:14	1					18.
2022-01-06 10:57:10	1	3	Operatore: Mario - Cliente Claudio - Ultimo Primo trasporto		998	18.
2022-01-06 10:56:50	41422536	4	Ordine Lavoro del 05/01/2022 - 23:42:16		998	18.
2022-01-06 10:56:19	41422536					18.
2022-01-06 10:55:19	41422536					20.
2022-01-06 10:55:14	41422536					22.
2022-01-06 10:55:04	41422536					22.
2022-01-06 10:54:44	41422536				998	
2022-01-06 10:54:40	41422536					22.
2022-01-06 10:54:30	41422536					22
2022-01-06 10:54:20	41422536					22.
2022-01-06 10:53:19	41422536					24.
2022-01-06 10:53:01	1	2	Operatore: Mario - Cliente Claudio - Ultimo Primo trasporto			
2022-01-06	1	1	Operatore: Mario - Cliente Claudio - Ultimo Primo trasporto			

				Dumpe	er Valzelli I	BB123CC -	ž C	,	
								έQ	A C
/h	Ore lavoro Veicolo	Stato Cassone	N. Ribaltamenti	Ore Lavoro Attrezzo	GPS	Latitudine	Longitudine	Speed	
5		OFF							
9									
5	37.4	ON							
ř.									_
2									-
					1				-
					0				
	37.3	OFF	0	0	1	45.4687	10.24246	0	
	37.3	OFF	0	0	1	45.4687	10.24246	0	
ŝ									
L.		OFF							
F.									
5									_
1									
i									-1
		ON							
	37.3								



CREA ORDINE DI LAVORO DA APP / RICEZIONE ORDINE DI LAVORO DA PIATTAFORMA WEB

OscaR 07/01/2022 15:49 Dumper BB123CC RETE GPS GPS 45.46892 10.24229 km/h 37.4 km 1470 1 Gentor: Mario - Clente Claudio - Primo trasporto Primo trasporto Exit Exit Inclinazione	Operatore: Mario - Cliente Claudio - Primo trasporto	Cperatore: Mario - Cliente Claudio - Primo trasporto Deratore: Mario - Cliente Claudio - Primo trasporto Conferma Annulia	OSCAR 07/01/2022 15:52 Dumper BB123CC RETE GPS GPS 45.46818 10.24262 km/h 28.1 km 1471 Ore Veicolo 54.5 Cassone OFF N. Ribaltamenti 693 Ore Cassone 10.2 Peso Inclinazione
NESSUN ORDINE 1. Operatore: Mario - Cliente Claudio -			1 Operatore: Mario - Cliente Claudio - Primo trasporto
Primo trasporto	OSCAR 07/01/2022 15:53 Dumper BB123CC RETE GPS GPS 45.46835 10.24251 km/h 24.9 km 1472 Ore Veicolo 54.6 Cassone OFF N. Ribaltamenti 693 Ore Cassone 10.2	Primo trasporto Operatore: Mario - Cliente Claudio - Primo trasporto	Dumper BB123CC RETE GPS GPS 45.4686 10.24241 km/h 20.4 km 1473 Ore Veicolo 54.6 Cassone OFF N. Ribaltamenti 693 Ore Cassone 10.2
COMPLETATO	Peso Inclinazione	Conferma Annulla	Peso Inclinazione
INTERROTTO	ORDINE INTERROTTO	CREA ORDINE	ORDINE COMPLETATO
EXIT 5.	6.	EXIT 7.	8



DEVICE POWERCAN 4.0

Il Device, montato a bordo della macchina, è costituito da un'unità elettronica con a bordo un microprocessore a 32bit programmato con un software scritto in C/C++ per leggere segnali digitali 0/12V e analogici 4-20mA e/o 0/10V convertendoli in grandezze fisiche quali peso, pressione, inclinazione, velocità, frequenza, ecc. Attraverso la connessione Bluetooth, il Device trasmette allo smartphone i propri dati. Le connessioni dei 2 sensori gestiti nella versione standard e le grandezze da rilevate, verranno configurate in fase d'ordine.





OSCAR S.R.L. ↓ +39 030 9965450 | ✓ info@oscarsrl.it | ♣ +39 030 9965621 Via Cornali, 2 - 25013 Carpenedolo (Brescia) | ww.oscarsrl.it P.IVA 00627530983 REA 29-30417